

Série DCR,

Développé pour vous en donner plus.



D
C
R

INFRANOR SA
Althardstrasse 158
CH-8105 Regensdorf
Suisse

Tél: +41 (0)44 308 50 00
www.infranor.com

Série DCR, un large éventail de possibilités.

Et tout comme Infranor permet aux PME d'accéder aux avantages de l'automatisation, les fabricants OEM peuvent atteindre un public plus large grâce au développement technologique.

Nos équipes d'ingénieurs en automatisation, d'experts en applications, de développeurs de logiciels, de partenaires de distribution et de services d'assistance seront toutes présentes pour vous aider à déployer votre Cobot.

Nos technologies éprouvées aident les fabricants à tirer le meilleur parti de leurs activités.



La puissance de l'automatisation

vous est proposée

Infranor permet aux fabricants de toutes tailles de tirer le meilleur parti de l'automatisation flexible, que ce soit pour augmenter le débit, améliorer la qualité des pièces ou la qualité, ou pour renforcer la capacité et la compétitivité de leur entreprise.

Que cherchez-vous à automatiser ? Que vous cherchiez à stimuler votre activité, à augmenter vos marges ou à améliorer la croissance de votre chiffre d'affaires, Infranor a la solution. Infranor a conçu la gamme DCR Cobot pour transformer vos défis commerciaux en solutions robotiques collaboratives.



Découvrez la ligne de produits de Robots collaboratifs



DCR-700-3-6



DCR-1000-5-6



DCR-1100-8-6



DCR-1300-10-6



DCR-1000-15-6



DCR-1700-20-6

Poids
16kg

Charge utile
3kg

Portée
700mm

Poids
27kg

Charge utile
5kg

Portée
1000mm

Poids
30kg

Charge utile
8kg

Portée
1100mm

Poids
38kg

Charge utile
10kg

Portée
1300mm

Poids
32kg

Charge utile
15kg

Portée
1000mm

Poids
65kg

Charge utile
20kg

Portée
1700mm

Composants fonctionnels de base



Encodeurs



Système de contrôle



Modules électromagnétiques à changement rapide



Actionneurs finaux



Mécanisme de freinage



Capteur de couple à six dimensions



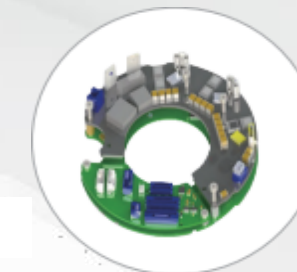
Moteurs-couple sans châssis



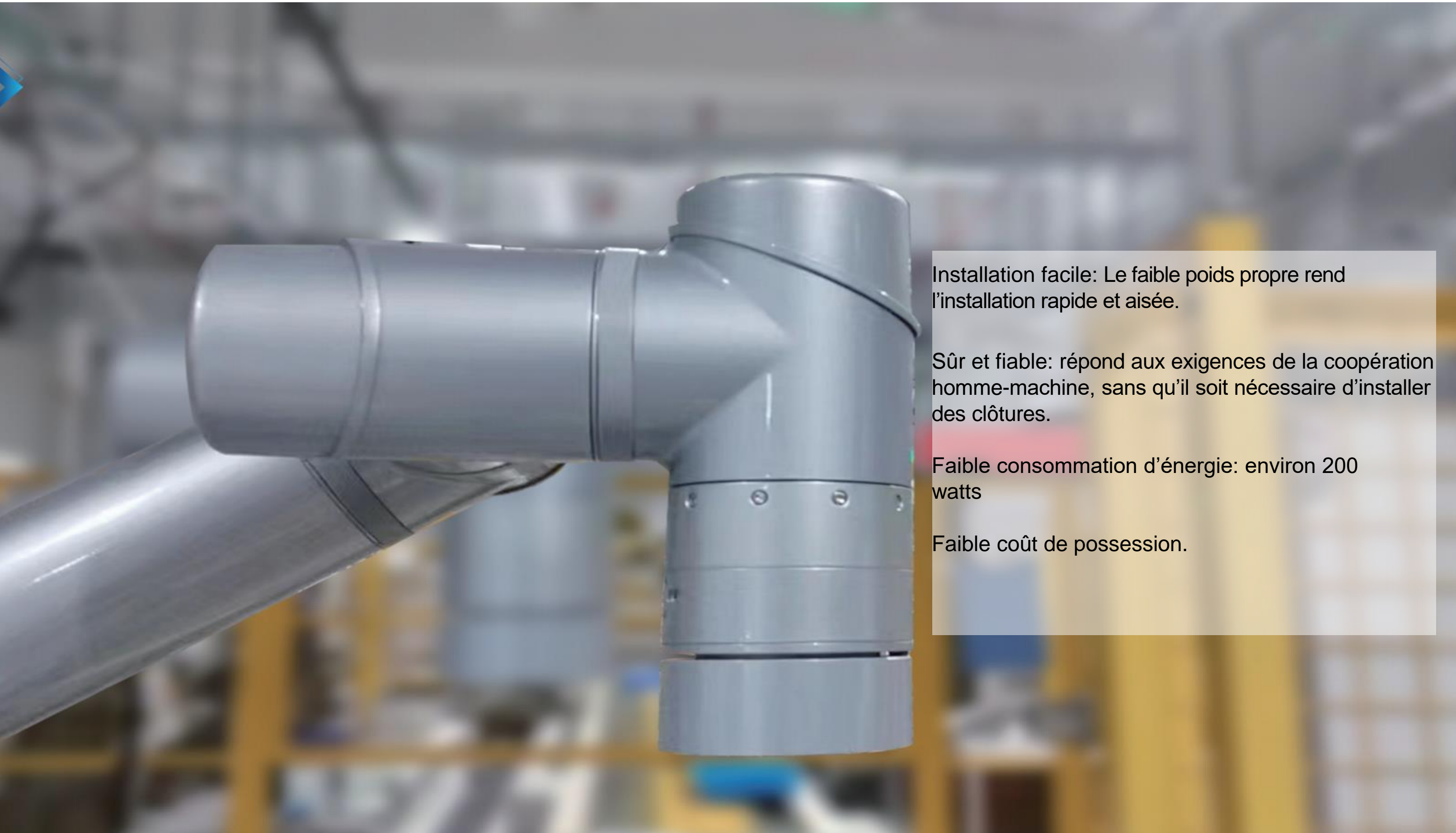
Module conjoint intégré



Réducteur harmonique



Entraînement basse tension creux et large



Installation facile: Le faible poids propre rend l'installation rapide et aisée.

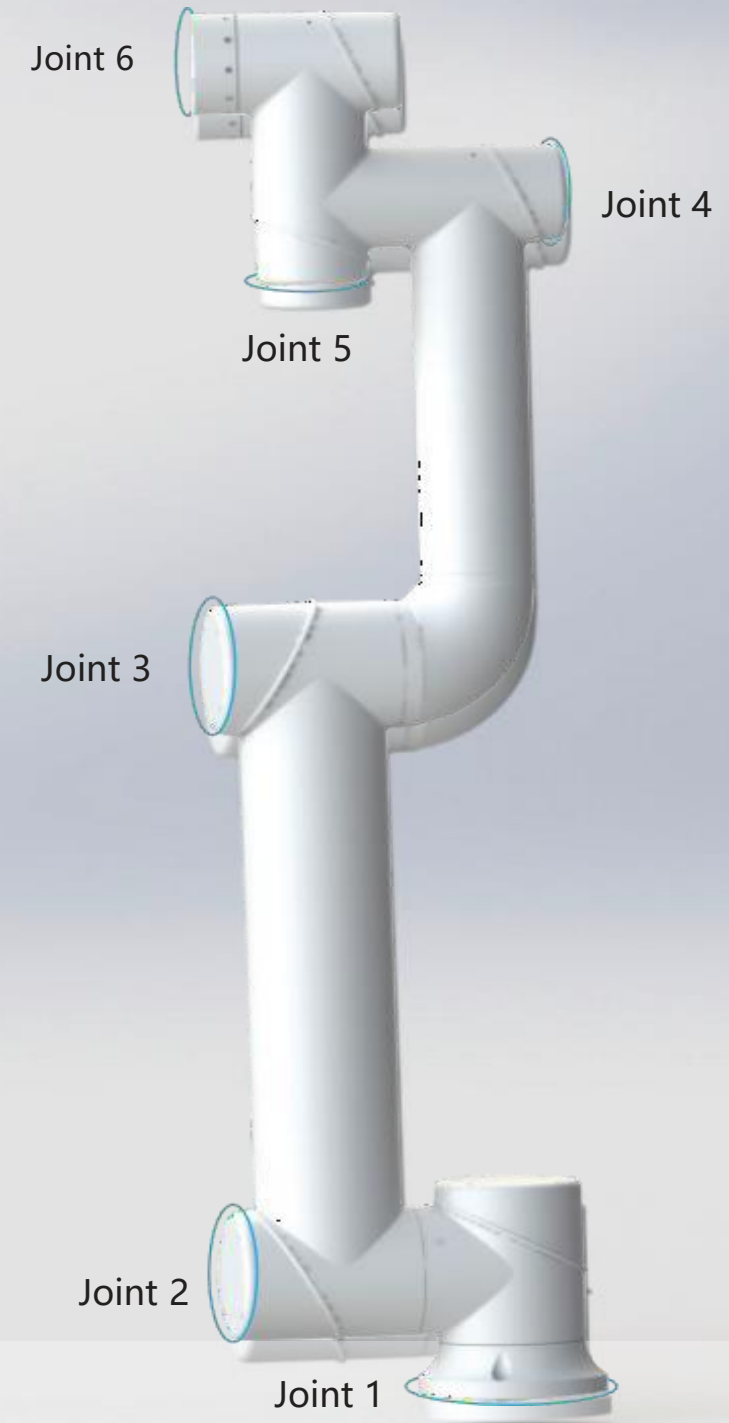
Sûr et fiable: répond aux exigences de la coopération homme-machine, sans qu'il soit nécessaire d'installer des clôtures.

Faible consommation d'énergie: environ 200 watts

Faible coût de possession.

Polyvalent, s' adaptant à différents scénarios

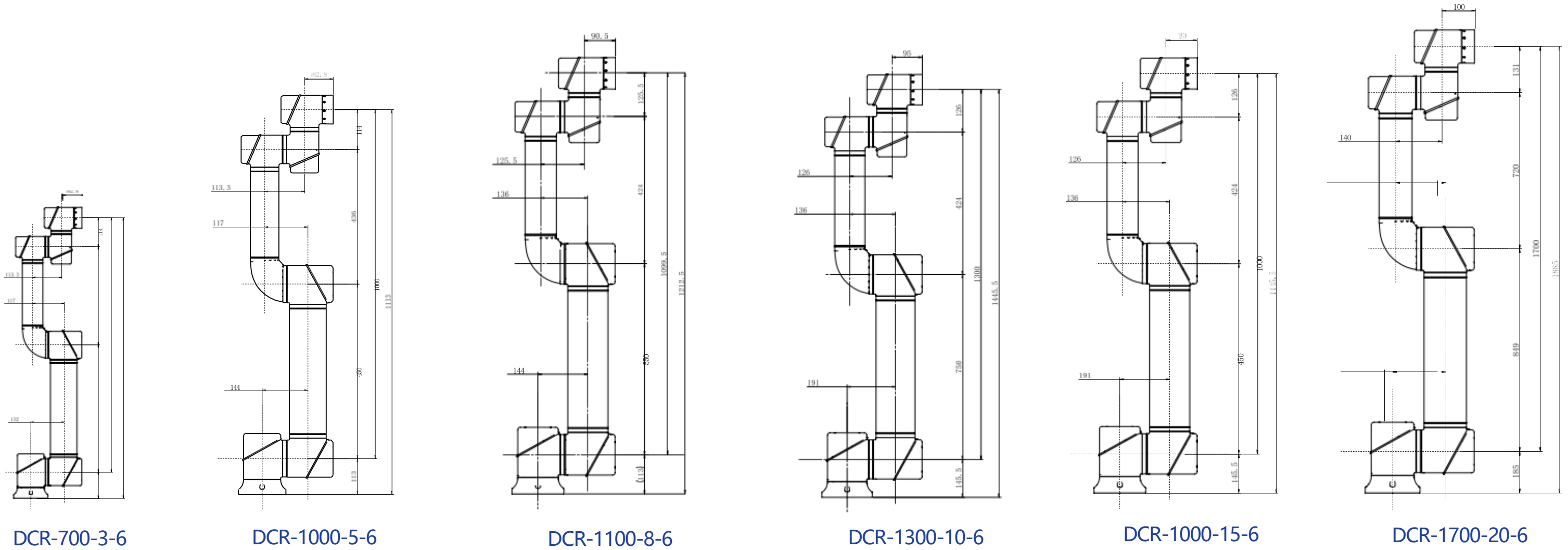
Structure



Spécifications

	DCR-700-3-6		DCR-1000-5-6		DCR-1100-8-6		DCR-1300-10-6		DCR-1000-15-6		DCR-1700-20-6	
Poids	16KG		24KG		30KG		38KG		32KG		65KG	
Charge utile	3KG		5KG		8KG		10KG		15KG		20KG	
Portée	700		1000		1100		1300		1000		1700	
Degrés de Liberté	6		6		6		6		6		6	
Précision de positionnement répété	±0.02		±0.03		±0.03		±0.03		±0.03		±0.05	
Classe IP	Ip54		Ip54		Ip54		Ip54		Ip54		Ip54	
Senseurs	capteur de couple à six dimensions de couple		capteur de couple à six dimensions de couple		capteur de couple à six dimensions de couple		capteur de couple à six dimensions de couple		capteur de couple à six dimensions de couple		capteur de couple à six dimensions de couple	
I/O	2 entrées, 2 sorties		2 entrées, 2 sorties		2 entrées, 2 sorties		2 entrées, 2 sorties		2 entrées, 2 sorties		2 entrées, 2 sorties	
Vitesse actionneur final	<2m/s		<2m/s		<2m/s		<2m/s		<2m/s		<2m/s	
Bus de terrain	Ethercat		Ethercat		Ethercat		Ethercat		Ethercat		Ethercat	
Voltage	48DC		48DC		48DC		48DC		48DC		48DC	
Installation	Montage au sol, inversé, en porte-à-faux		Montage au sol, inversé, en porte-à-faux		Montage au sol, inversé, en porte-à-faux		Montage au sol, inversé, en porte-à-faux		Montage au sol, inversé, en porte-à-faux		Montage au sol, inversé, en porte-à-faux	
Axes	Plage de travail	Vitesse maximale	Plage de travail	Vitesse maximale	Plage de travail	Vitesse maximale	Plage de travail	Vitesse maximale	Plage de travail	Vitesse maximale	Plage de travail	Vitesse maximale
Joint 1	±180°	180°/s	±180°	125°/s	±180°	125°/s	±180°	125°/s	±180°	125°/s	±180°	125°/s
Joint 2	±180°	180°/s	±180°	125°/s	±180°	125°/s	±180°	125°/s	±180°	125°/s	±180°	125°/s
Joint 3	±180°	180°/s	±180°	180°/s	±180°	125°/s	±180°	125°/s	±180°	125°/s	±180°	125°/s
Joint 4	±180°	200°/s	±180°	200°/s	±180°	180°/s	±180°	180°/s	±180°	200°/s	±180°	180°/s
Joint 5	±180°	200°/s	±180°	200°/s	±180°	180°/s	±180°	180°/s	±180°	200°/s	±180°	180°/s
Joint 6	±180°	200°/s	±180°	200°/s	±180°	180°/s	±180°	180°/s	±180°	200°/s	±180°	180°/s

Dessins d' encombrement du robot collaboratif



A complex network diagram with numerous nodes of varying sizes and colors (teal, grey, light blue) connected by thin lines, set against a white background. The nodes are distributed across the frame, with some larger nodes acting as hubs.

Sur la base d' une innovation technologique indépendante au service de l' industrie manufacturière mondiale de pointe.